

МУНИЦИПАЛЬНОЕ АВТОНОМНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ
ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО ОБРАЗОВАНИЯ
СТАВРОПОЛЬСКИЙ ДВОРЕЦ ДЕТСКОГО ТВОРЧЕСТВА

Принята на заседании
научно-методического совета
от «31» августа 2026 года
Протокол № 1

УТВЕРЖДАЮ
Директор  Л.С. Козлова
Приказ № 156-ОД
«31» августа 2026 года



ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ
ОБЩЕРАЗВИВАЮЩАЯ ПРОГРАММА

Разноуровневая
технической направленности

«Робототехника»

Уровень программы: базовый

Возрастная категория: 7-11 лет

Состав группы: 12 человек

Срок реализации: 2 года

ID-номер программы в Навигаторе: 829

Составитель:

Гаджихмедов Султан Муридович,
педагог дополнительного образования

г. Ставрополь
2026 год

КОМПЛЕКС ОСНОВНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ПРОГРАММЫ

ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА

Направленность программы

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа «Робототехника» имеет *техническую* направленность.

Актуальность программы

Актуальность программы обусловлена востребованностью перспективного направления робототехники в научно-производственной сфере и в обучении подрастающего поколения. Современные технологии настолько стремительно вошли в нашу повседневную жизнь, что справиться с компьютером или любой электронной игрушкой для ребенка не проблема. Смышлелый школьник, используя современный конструктор, может собрать настоящего интеллектуального робота. Робототехника сегодня становится одним из наиболее востребованных и перспективных направлений, как в научно-производственной сфере, так и в сфере образования. Процесс обучения для ребенка должен быть не только познавательным, но и увлекательным. Одно из таких направлений- робототехника.

Новизна

Реализация программы осуществляется с использованием методических пособий, специально разработанных фирмой "LEGO" для преподавания технического конструирования на основе своих конструкторов. Настоящая программа предлагает использование образовательных конструкторов Lego Mindstormseva3, LegoWedo как инструмента для обучения учащихся конструированию, моделированию и компьютерному управлению на уроках робототехники. Простота в построении модели в сочетании с большими конструктивными возможностями конструктора позволяют детям в конце занятия увидеть сделанную своими руками модель, которая выполняет поставленную ими же самими задачу. При построении модели затрагивается множество проблем из разных областей знания – от теории механики до психологии.

Программа предполагает использование компьютеров совместно с конструкторами. Важно отметить, что компьютер используется как средство управления моделью; его использование направлено на составление управляющих алгоритмов для собранных моделей. Учащиеся получают представление об особенностях составления программ управления, автоматизации механизмов, моделировании работы систем. Методические особенности реализации программы предполагают сочетание возможности развития индивидуальных творческих способностей и формирование умений взаимодействовать в коллективе, работать в группе.

Характеристика обучающихся

Возраст обучающихся по данной программе: 7 –11 лет.

В этом возрасте происходит функциональное совершенствование мозга - развивается аналитико-систематическая функция коры; постепенно изменяется соотношение процессов возбуждения и торможения: процесс торможения становится всё более сильным, хотя по-прежнему преобладает процесс возбуждения, и младшие школьники в высокой степени возбудимы и импульсивны.

Начало школьного обучения означает переход от игровой деятельности к учебной как ведущей деятельности младшего школьного возраста, в которой формируются основные психические новообразования. Основной, ведущей деятельностью становится учение, важнейшей обязанностью - обязанность учиться, приобретать знания. Ведущая деятельность - учебная. В рамках учебной деятельности складываются психологические новообразования, характеризующие наиболее значимые достижения в развитии младших школьников и являющиеся фундаментом, обеспечивающим развитие на следующем возрастном этапе. Вначале формируется интерес к самому процессу учебной деятельности без осознания её значения. Только после возникновения интереса к результатам своего учебного труда формируется интерес к содержанию учебной деятельности, к приобретению знаний. Вот эта основа и является благоприятной почвой для

формирования у младшего школьника мотивов учения высокого общественного порядка, связанных с подлинно ответственным отношением к учебным занятиям.

В процессе обучения происходит перестройка восприятия, оно поднимается на более высокую ступень развития, принимает характер целенаправленной и управляемой деятельности. В процессе обучения восприятие углубляется, становится более анализирующим, дифференцирующим, принимает характер организованного наблюдения.

Именно в младшем школьном возрасте развивается **внимание**. Без сформированности этой психической функции процесс обучения невозможен. Младший школьник может сосредоточено заниматься одним делом 10-20 минут. В 2 раза увеличивается объём внимания, повышается его устойчивость, переключение и распределение.

Возрастные особенности памяти в младшем школьном возрасте развиваются под влиянием обучения. Усиливается роль и удельный вес словесно-логического, смыслового запоминания и развивается возможность сознательно управлять своей памятью и регулировать её проявления. В связи с возрастным относительным преобладанием деятельности первой сигнальной системы у младших школьников более развита наглядно-образная память, чем словесно-логическая. Они лучше, быстрее запоминают и прочнее сохраняют в памяти конкретные сведения, события, лица, предметы, факты, чем определения, описания, объяснения. Младшие школьники склонны к механическому запоминанию без осознания смысловых связей внутри запоминаемого материала.

Объем и срок реализации программы

Срок реализации программы – 1 год. Количество учебных часов в год - 144 часа.

Формы обучения и режим занятий

Форма обучения – очная, групповая. Количество обучающихся в группе: 10-12 человек. Занятия проводятся два раза в неделю – по 2 академических часа.

Занятия по программе комбинированные: вначале проводится теоретический блок, затем учебный материал закрепляется на практических самостоятельных работах.

Формы теоретической работы: лекция, беседа, онлайн-экскурсия. Практические формы работы - сборка конструктора, соревнование, конкурс.

Учебные занятия предусматривают соблюдение учащимися правил безопасности труда, противопожарных мероприятий, личной гигиены и санитарии, выполнению экологических требований, распределение работы с учетом интересов и подготовки каждого участника

При реализации дополнительной общеобразовательной общеразвивающей программы «Робототехника» могут использоваться дистанционные образовательные технологии, электронное обучение – коммуникационные сервисы социальной сети («ВКонтакте»), мессенджеры (Skype, WhatsApp), облачные сервисы (Яндекс, Mail). а также образовательные платформы, рекомендованные Министерством просвещения Российской Федерации для реализации образовательных программ с применением электронного обучения и дистанционных образовательных технологий (см. Приложение 1).

Уровень программы

Уровень программы – *стартовый*

ЦЕЛЬ И ЗАДАЧИ ПРОГРАММЫ

Цель программы – знакомство с робототехникой через формирование начальных технических знаний.

Задачи программы:

Обучающие:

- познакомить с историей развития робототехники;
- дать представление об устройстве роботов;

- дать начальные знания в механике и электротехнике;
- познакомить со схемами управления роботами;
- обучить детей работе с электроизмерительными приборами и мерительным инструментом;
- научить самостоятельно решать технические задачи.

Развивающие:

- развить творческую активность, самостоятельность в принятии оптимальных решений в различных ситуациях;
- развить внимание, воображение, мышление (логическое, комбинаторное, творческое);
- развить образное, техническое мышление и умения выразить свой замысел;
- развить умения работать по предложенным инструкциям по сборке моделей роботов;
- развить умения творчески подходить к решению задачи.

Воспитательные:

- воспитать уважение к себе и к другим, бережное отношения к труду
- других людей;
- воспитать трудолюбие, ответственность, организованность.

СОДЕРЖАНИЕ ПРОГРАММЫ

Учебный план

№ п/ п	Тема	Количество часов			Формы аттестации
		Общее количе ство часов	теорет ически е	практи ческие	
1	Введение в робототехнику.	2	1	1	Беседа по

	Роботы. Виды роботов. Значение роботов в жизни человека. Основные направления применения роботов. Правила работы с конструктором LEGO. Языки программирования. Среда программирования модуля, основные блоки.				правилам работы с конструктором LEGO.
Тема 2. Конструирование					
2	Правила техники безопасности при работе с роботами-конструкторами. Правила обращения с роботами. Основные механические детали конструктора и их назначение.	2	1	1	Беседа Зачет по правилам техники безопасности
3	Модуль EV3. Обзор, экран, кнопки управления модулем, индикатор состояния, порты. Установка батарей, способы экономии энергии. Включение модуля EV3. Запись программы и запуск ее на выполнение.	4	2	2	Беседа, практикум
4	Основные механизмы конструктора LEGO EV3. Сервомоторы EV3, сравнение моторов. Мощность и	2	1	1	Беседа, практикум

	точность мотора. Механика механизмов и машин. Виды соединений и передач и их свойства.				
5	Сборка модели робота по инструкции. Программирование движения вперед по прямой траектории. Расчет числа оборотов колеса для прохождения заданного расстояния.	4	1	3	Беседа, практикум
6	Датчик касания. Устройство датчика. Практикум. Решение задач на движение с использованием датчика касания.	4	1	3	Собранная модель, выполняющая действия.
7	Датчик цвета, режимы работы датчика. Решение задач на движение с использованием датчика	4	1	3	Собранная модель, выполняющая действия.
8	Ультразвуковой датчик. Решение задач на движение с использованием датчика расстояния	4	1	3	Собранная модель, выполняющая действия.
9	Гироскопический датчик. Инфракрасный датчик, режим приближения, режим маяка.	4	-	4	Беседа, практикум
10	Подключение датчиков и моторов. Интерфейс модуля EV3. Приложения модуля.	4	-	4	Беседа, практикум

	Представление порта. Управление мотором.				
11	Проверочная работа № 1 по теме «Знакомство с роботами LEGO MINDSTORMS EV3».	2	-	2	Проверочная работа № 1
Тема 3. Программирование					
12	Среда программирования модуля EV3.	2	-	2	Беседа, практикум
13	Создание программы. Удаление блоков. Выполнение программы. Сохранение и открытие программы.	4	2	2	Индивидуальный, собранная модель, выполняющая действия.
14	Счетчик касаний. Ветвление по датчикам. Методы принятия решений роботом. Модели поведения при разнообразных ситуациях.	4	1	3	Беседа, практикум
15	Программное обеспечение EV3. Среда LABVIEW. Основное окно. Свойства и структура проекта. Решение задач на движение вдоль сторон квадрата. Использование циклов при решении задач на движение.	4	2	2	Беседа, практикум
16	Программные блоки и	4	1	3	Беседа,

	палитры программирования. Страница аппаратных средств Редактор контента. Инструменты. Устранение неполадок. Перезапуск модуля				практикум
17	Решение задач на движение по кривой. Независимое управление моторами. Поворот на заданное число градусов. Расчет угла поворота.	4	2	2	Беседа
18	Использование нижнего датчика освещенности. Решение задач на движение с остановкой на черной линии.	4	2	2	Практикум
19	Решение задач на движение вдоль линии. Калибровка датчика освещенности.	4	2	2	Практикум
20	Программирование модулей.	4	2	2	Практикум
21	Смотр роботов на тестовом поле. Зачет времени и количества ошибок.	4	1	3	Практикум
22	Решение задач на прохождение по полю из клеток	4	1	3	Практикум
Тема 4. Проектная деятельность					
23	Измерение освещенности. Определение цветов. Распознавание цветов.	4	1	3	Практикум

	Использование конструктора в качестве цифровой лаборатории.				
24	Измерение расстояний до объектов. Сканирование местности.	4	1	3	Практикум
25	Сила. Плечо силы. Подъемный кран. Счетчик оборотов. Скорость вращения сервомотора. Мощность.	4	1	3	Практикум
26	Управление роботом с помощью внешних воздействий. Реакция робота на звук, цвет, касание. Таймер.	4	1	3	Практикум
27	Движение по замкнутой траектории. Решение задач на криволинейное движение.	4	1	3	Практикум
28	Конструирование моделей роботов для решения задач с использованием нескольких разных видов датчиков.	4	2	2	Практикум
29	Решение задач на выход из лабиринта. Ограниченное движение.	4	2	2	Практикум
30	Проверочная работа №2 по теме «Виды движений	4	1	3	Практикум

	роботов»				
31	Работа над проектами. Правила соревнований.	6	2	4	Беседа
32	Соревнование роботов на тестовом поле. Зачет времени и количества ошибок.	8	2	6	Практикум
34	Конструирование собственной модели робота.	8	-	8	Практикум
35	Программирование и испытание собственной модели робота.	8	-	8	Практикум
36	Презентации и защита проекта «Мой уникальный робот»	4	-	4	Практикум
	Итого	144	39	105	

Содержание учебного плана

Введение (1 ч.)

Теория. Знакомство с миром Lego. История создания и развития компании Lego. Введение в предмет. Изучение материальной части курса.

Конструирование (25 ч.)

Теория. Инструктаж по технике безопасности. Сборка опытной модели. Конструирование полигона. Знакомство с программированием. Написание простейшего алгоритма и его запуск. Применение алгоритма и модели на полигоне. Повторение изученного. Практика. Развитие модели и сборка более сложных моделей.

Программирование (19ч.)

Теория. История создания языка LabView. Визуальные языки программирования Разделы программы, уровни сложности. Знакомство с RCX. Инфракрасный передатчик. Передача программы. Запуск программы. Команды визуального языка программирования LabView.

Изучение Окна инструментов. Изображение команд в программе и на схеме. Работа с пиктограммами, соединение команд. Знакомство с командами: запусти мотор вперед; включи лампочку; жди; запусти мотор назад; стоп. Практика. Отработка составления простейшей программы по шаблону, передачи и запуска программы.

Теория. Составление программы. Сборка модели с использованием мотора. Составление программы, передача, демонстрация. Сборка модели с использованием лампочки. Составление программы, передача, демонстрация. Линейная и циклическая программа. Составление программы с использованием параметров, запуск программы. Знакомство с датчиками. Условие, условный переход. Датчик касания (Знакомство с командами: жди нажато, жди отжато, количество нажатий). Датчик освещенности (Датчик освещенности. Влияние предметов разного цвета на показания датчика освещенности. Знакомство с командами: жди темнее, жди светлее). Практика. Отработка навыков.

Проектная деятельность в группах (23ч.)

Теория. Разработка собственных моделей в группах, подготовка к мероприятиям, связанным с ЛЕГО. Выработка и утверждение темы, в рамках которой будет реализовываться проект. Конструирование модели, ее программирование группой разработчиков. Практика. Презентация моделей. Выставки. Соревнования.

Примерные темы проектов:

1. Спроектируйте и постройте автономного робота, который движется по правильному многоугольнику и измеряет расстояние и скорость
2. Спроектируйте и постройте автономного робота, который может передвигаться:
 - на расстояние 1 м
 - используя хотя бы один мотор
 - используя для передвижения колеса

- а также может отображать на экране пройденное им расстояние

3. Спроектируйте и постройте автономного робота, который может перемещаться и:

- вычислять среднюю скорость
- может отображать на экране свою среднюю скорость

4. Спроектируйте и постройте автономного робота, который может передвигаться:

- на расстояние не менее 30 см
- используя хотя бы один мотор
- не используя для передвижения колеса

5. Спроектируйте, постройте и запрограммируйте робота, который может двигаться вверх по как можно более крутому уклону.

6. Спроектируйте, постройте и запрограммируйте робота, который может передвигаться по траектории, которая образует повторяемую геометрическую фигуру (например: треугольник или квадрат).

7. Спроектируйте и постройте более умного робота, который реагирует на окружающую обстановку. Запрограммируйте его для использования датчиков цвета, касания, и ультразвукового датчика для восприятия различных данных.

8. Спроектируйте, постройте и запрограммируйте роботизированное существо, которое может воспринимать окружающую среду и реагировать следующим образом:

- издавать звук;
- или отображать что-либо на экране модуля EV3.

9. Спроектируйте, постройте и запрограммируйте роботизированное существо, которое может:

- чувствовать окружающую обстановку;
- реагировать движением.

10. Спроектируйте, постройте и запрограммируйте роботизированное существо, которое может:

- воспринимать условия света и темноты в окружающей обстановке;
- реагировать на каждое условие различным поведением

Презентация группового проекта

Процесс выполнения итоговой работы завершается процедурой презентации действующего робота.

Презентация сопровождается демонстрацией действующей модели робота и представляет собой устное сообщение (на 5-7 мин.), включающее в себя следующую информацию:

- тема и обоснование актуальности проекта;
- цель и задачи проектирования;
- этапы и краткая характеристика проектной деятельности на каждом из этапов.

Оценивание выпускной работы осуществляется по результатам презентации робота на основе определенных критериев.

ПЛАНИРУЕМЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ

Предметные результаты

По окончании обучения по программе обучающиеся будут **знать:**

- роль и место робототехники в жизни современного общества;
- основные сведения из истории развития робототехники в России и мире;
- основных понятия робототехники, основные технические термины, связанные с процессами конструирования и программирования роботов;
- общее устройство и принципы действия роботов;
- основные характеристики основных классов роботов;
- общую методику расчета основных кинематических схем;

- порядок отыскания неисправностей в различных роботизированных системах;
- методику проверки работоспособности отдельных узлов и деталей;
- основы графических языков программирования;
- определения робототехнического устройства, наиболее распространенные ситуации, в которых применяются роботы;
- иметь представления о перспективах развития робототехники, основные компоненты программных сред;
- основные принципы компьютерного управления, назначение и принципы работы цветового, ультразвукового датчика, датчика касания, различных исполнительных устройств;
- различные способы передачи механического воздействия, различные виды шасси, виды и назначение механических захватов.

уметь:

- собирать простейшие модели с использованием EV3;
- самостоятельно проектировать и собирать из готовых деталей манипуляторы и роботов различного назначения;
- использовать для программирования микрокомпьютер EV3 (программировать на дисплее EV3)
- владеть основными навыками работы в визуальной среде программирования, программировать собранные конструкции под задачи начального уровня сложности;
- разрабатывать и записывать в визуальной среде программирования типовые управления роботом
- пользоваться компьютером, программными продуктами, необходимыми для обучения программе;

– подбирать необходимые датчики и исполнительные устройства, собирать простейшие устройства с одним или несколькими датчиками, собирать и отлаживать конструкции базовых роботов;

– правильно выбирать вид передачи механического воздействия для различных технических ситуаций, собирать действующие модели роботов, а также их основные узлы и системы

– вести индивидуальные и групповые исследовательские работы.

Метапредметные результаты

- умение планировать реализацию поставленных задач, определять цели;

- умение договариваться о распределении функций и ролей в совместной

деятельности;

- умение ставить вопросы; обращаться за помощью; формулировать свои

затруднения; предлагать помощь и сотрудничество.

Личностные результаты

- познавательная активность (любопытность, потребность в самообразовании, целеустремлённость);

- конструктивное взаимодействие с другими членами коллектива и взрослыми.

2. КОМПЛЕКС ОРГАНИЗАЦИОННО-ПЕДАГОГИЧЕСКИХ УСЛОВИЙ

КАЛЕНДАРНЫЙ УЧЕБНЫЙ ГРАФИК (см. приложение 2)

ОРГАНИЗАЦИОННО-ПЕДАГОГИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ

УСЛОВИЯ РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ

Материально-технические условия

1. Помещение для занятий: со столами и стульями, рассчитанное на количество обучающихся по программе, жалюзи на окнах;

2. Помещение должно быть оборудовано современными компьютерами, объединенными в сегмент локальной сети с возможностью выхода в интернет с каждого рабочего места;

3. Мультимедийный проектор и проекционный экран или интерактивная доска и колонки;

4. Наборы конструктора Lego Mindstorms EV3 или более современные на момент закупки, ресурсные наборы к ним. Один набор на каждого обучающегося.

5. Лицензионное программное обеспечение: Lego Mindstorms EV3

Технические средства обучения:

- Наборы Лего - конструкторов:
- Lego Mindstorms EV3– 4 набора.
- Программное обеспечение Lego Mindstorms EV3
- Руководство пользователя Lego Mindstorms EV3
- Датчики освещённости – 4 шт.
- Датчики расстояния – 4 шт.
- Датчики касания – 4 шт.
- АРМ учащихся (ноутбук+мышь)

Информационные и кадровые условия

Нормативно-правовые акты:

1. Конституция Российской Федерации в новой редакции. М, 2020 г.
2. Гражданский кодекс Российской Федерации. Часть 1. Часть 2. , М, 2020г.
3. Закон РФ "О защите прав потребителей". М, 2019 г.
4. Гражданский процессуальный кодекс Российской Федерации, М. 2020г.

5. Кодекс административного судопроизводства Российской Федерации, М. 2019г.

6. Трудовой кодекс Российской Федерации, М. 2019г.

7. Семейный кодекс Российской Федерации 8. Уголовный кодекс Российской Федерации, М. 2019г.

9. Уголовно-процессуальный кодекс Российской Федерации, М. 2019г.

10. Кодекс Российской Федерации об административных правонарушениях, М. 2020г.

Программа реализуется педагогом дополнительного образования, имеющим профессиональное образование в области, соответствующей профилю программы, и постоянно повышающим уровень профессионального мастерства.

Формы контроля и оценочные материалы

Формы контроля.

ФОРМЫ АТТЕСТАЦИИ И ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ

Реализация программы предусматривает входной, текущий контроль, начальную, промежуточную и итоговую аттестации обучающихся.

Входной контроль осуществляется в форме собеседования.

Формы контроля

- Проверочные работы;
- Практические занятия;
- Творческие проекты;
- Соревнования;
- Опросы;
- Обсуждения.

При организации практических занятий и творческих проектов формируются малые группы, состоящие из 2 учащихся. Для каждой группы выделяется отдельное рабочее место, состоящее из компьютера и конструктора.

Преобладающей формой текущего контроля выступает проверка работоспособности робота:

- выяснение технической задачи;
- определение путей решения технической задачи.

Контроль осуществляется в форме творческих проектов, самостоятельной творческой разработки.

Публичная презентация образовательных результатов программы осуществляется в форме выставки или участия в различных конкурсах.

Обучающимся, успешно освоившим программу, выдается свидетельство.

Средства контроля

Контроль освоения обучающимися программы осуществляется путем оценивания следующих критериев (параметров):

- практические навыки работы с конструктором;
- программирование роботов на внутреннем языке контроллера;
- программирование роботов на языке программы «Lego Mindstorms EV3».

Результативность обучения дифференцируется по трем уровням.

При **низком уровне** освоения программы обучающийся: - не знает основ конструирования роботов;

- не ориентируется в меню контроллера, с трудом составляет программы на внутреннем языке;

- знает лишь несколько основных команд программы «Lego Mindstorms EV3», с трудом составляет простейшие программы, не укладывается в заданные временные рамки при выполнении тестовых заданий.

При **среднем уровне** освоения программы обучающийся:

- пытается самостоятельно собрать робота, прибегает к помощи педагога;

- удовлетворительно ориентируется в меню контроллера, допускает ошибки в составлении программ на внутреннем языке;

- знает основные команды программы «Lego Mindstorms EV3», удовлетворительно владеет навыками составления программ, не укладывается в заданные временные рамки при выполнении некоторых тестовых заданий.

При **высоком уровне** освоения программы обучающийся:

- самостоятельно собирает робота;

- ориентируется в меню контроллера EV3, хорошо владеет навыками составления программ на внутреннем языке;

- ориентируется в программном обеспечении «Lego Mindstorms EV3», хорошо владеет навыками составления программ, выполняет тестовые задания в установленные сроки.

Оценочные материалы к программе (см. приложение 3)

Методическое обеспечение программы

Образовательный процесс по программе осуществляется с использованием таких технологий как личностно-ориентированное (учитывая возраст) и развивающее обучение с направленностью на развитие творческих качеств личности, также используются здоровьесберегающие технологии, технологии индивидуального и дифференцированного обучения.

Как было отмечено выше, детям младшего школьного возраста трудно сосредоточиться на однообразной и малопривлекательной для них деятельности, требующей умственного напряжения. Поэтому для более продуктивной работы применяются методы переключения внимания, введение в занятия элементов игры, что предупреждает переутомление.

Огромное значение для развития личности приобретают мотивы установления и сохранения положительных взаимоотношений с другими детьми. Развивается чувство ответственности, сопричастность общему делу. В программе учитывается это через осуществление коллективных проектов.

Реализация игровых приемов и ситуаций происходит практически на

каждом занятии. В систему игр входят игры обучающие, познавательные, воспитательные, развивающие и психологические. Игры в младшем и среднем возрасте способствуют самоутверждению, имеют юмористическую окраску, ориентированы на речевую деятельность.

Учебно-информационное обеспечение программы

Нормативно-правовые акты и документы:

1. Федеральный закон от 29.12.2012 № 273-ФЗ «Об образовании в Российской Федерации» (последняя редакция).
2. Приказ Минпросвещения России от 03.09.2019 № 467 «Об утверждении Целевой модели развития региональных систем дополнительного образования детей»
3. Распоряжение Правительства РФ от 31.03.2022г. № 678-р Концепция развития дополнительного образования детей до 2030 года;
4. Приказ Минпросвещения России «Об утверждении Порядка организации и осуществления образовательной деятельности по дополнительным общеобразовательным программам» (от 27 июля 2022 г. N 629).
5. Письмо Министерства образования и науки Российской Федерации от 18.11.2015 г. № 09-3242 «Методические рекомендации по проектированию дополнительных общеразвивающих программ (включая разноуровневые программы)».

Литература

1. Алисейко, Н. Н. Использование ЛЕГО-конструктора в учебной деятельности младших школьников / Н. Н. Алисейко // Образование в современной школе. – 2018. – № 6. – С. 4–5.
2. Андриянова, Д. В. Математика и Лего-конструирование / Д. В. Андриянова // Детский сад будущего – галерея творческих проектов. – 2016. – № 5. – С. 13–14.

3. Баранова, В. И. Система работы по развитию творческих способностей обучающихся средствами цифрового прототипирования и робототехники / В. И. Баранова // Методист. – 2016. – № 4. – С. 18–20.

4. Ваграменко, Я. А. Методическое обеспечение подготовки учителей образовательной робототехники. Педагогико-технологический аспект / Я. А. Ваграменко, Т. Б. Казиахмедов, Г. Ю. Яламов // Педагогическая информатика. – 2016. – № 1. – С. 30–44.

5. Ваграменко, Я. А. Методическое обеспечение подготовки учителей образовательной робототехники. Методический аспект / Я. А. Ваграменко, Т. Б. Казиахмедов, Г. Ю. Яламов // Педагогическая информатика. – 2016. – № 2. – С. 41–50.

6. Ваграменко, Я. А. Применение программируемых устройств с робототехническими функциями в учебном процессе / Я. А. Ваграменко, О. А. Шестопалова, Г. Ю. Яламов // Педагогическая информатика. – 2015. – № 2. – С. 16–28. 4

7. Вараксина, Е. И. Развитие физического мышления учащихся при изучении элементов робототехники : учебное исследование инфракрасного датчика расстояния / Е. И. Вараксина, К. А. Касаткин, В. В. Майер // Физика в школе. – 2015. – № 8. – С. 28– 36.

8. Власова, О. С. Встраивание образовательной робототехники в урочную деятельность технологического лицея / О. С. Власова // Школа и производство. – 2016. – № 5. – С. 15–22.

9. Власова, О. С. Междисциплинарный подход к обучению младших школьников / О. С. Власова // Начальная школа. – 2016. – № 8. – С. 51–55.

10. Горнов, О. А. Развитие обучающихся при изучении робототехники / О. А. Горнов // Школа и производство. – 2015. – № 8. – С. 3–8.

11. Дмитриева, О. А. Использование идеи конструктора Лего в работе с интерактивной доской : уроки русского языка / О. А. Дмитриева // Начальная школа. – 2013. – № 8. – С. 49–51.

12. Жилин, С. М. Авторская программа по курсу "Образовательная робототехника" (5–9 классы) / С. М. Жилин, Т. С. Усинская, Р. Н. Чистякова // Информатика в школе. – 2015. – № 2. – С. 33–39.

13. Злаказов, А. С. Уроки Лего-конструирования в школе : методическое пособие / А. С. Злаказов, Г. А. Горшков, С. Г. Шевалдина. – Москва : БИНОМ. Лаборатория знаний, 2011. – 120 с. : ил. – (ИКТ в работе учителя).

14. Копосов, Д. Г. Первый шаг в робототехнику : практикум для 5–6 классов / Д. Г. Копосов. – Москва : БИНОМ. Лаборатория знаний, 2012. – 286 с. : ил., [4] с. цв. вкл.

15. Литвин, А. В. Педагогические и дидактические возможности образовательной робототехники / А. В. Литвин // Психология и школа. – 2012. – № 5. – С. 106–117.

16. Лукьянова, Н. В. Развитие технических способностей учащихся посредством образовательной робототехники / Н. В. Лукьянова // Информатика в школе. – 2015. – № 2. – С. 28–32. 6

17. Лукьянович, А. К. Использование конструкторов LEGO WeDo на уроках окружающего мира / А. К. Лукьянович // Начальная школа плюс ДО и ПОСЛЕ. – 2012. – № 7. – С. 74–78.

18. Методические рекомендации по организации сетевого взаимодействия общеобразовательных организаций, организаций дополнительного образования, профессиональных образовательных организаций, промышленных предприятий и бизнес-структур в сфере научно-технического творчества, в том числе робототехники // Внешкольник. – 2016. – № 2. – С. I–XXVIII

19. Мишина, Ю. А. Использование роботов на уроках математики / Ю. А. Мишина // Справочник заместителя директора школы. – 2015. – № 12. – С. 76–80.

20. Попова, Л. А. Робот MOWAY в школьном курсе информатики / Л. А. Попова // Информатика в школе. – 2016. – № 1. – С. 19–24

21. Тормахова, Н. В. Лего-конструирование – предметно-игровая среда развития и обучения ребенка : как технология лего-конструирования может способствовать деятельностному обновлению содержания образования? / Н. В. Тормахова // Эксперимент и инновации в школе. – 2012. – № 5. – С. 26–27.

22. Трубина, И. И. Самостоятельная работа учащихся по информатике – важный элемент внедрения ФГОС / И. И. Трубина // Информатика и образование. – 2015. – № 6. – С. 41–42.

23. Филиппов, В. И. Использование программ-конструкторов компьютерных игр и роботов Moway в образовательном процессе 5–7 классов для достижения личностных и метапредметных результатов / В. И. Филиппов // Информатика и образование. – 2015. – № 8. – С. 25–28.

24. Филиппов, В. И. Организация занятий по робототехнике во внеурочной деятельности в основной школе / В. И. Филиппов // Информатика и образование. – 2016. – № 6. – С. 61–64.

25. Штепа, Ю. П. Организация пропедевтической работы по информатике средствами образовательной робототехники / Ю. П. Штепа, Н. В. Шевченко // Педагогическая информатика. – 2015. – № 4. – С. 15–24.

26. Щербина, Е. И. LEGO-технологии на уроках и во внеурочной деятельности в начальной школе / Е. И. Щербина // Мастер-класс (прил. к журн. "Методист"). – 2015. – № 9. – С. 7–22.

27. Яхина, Ф. Р. Использование Лего-конструктора в коррекционной работе с дошкольниками / Ф. Р. Яхина, Г. Ф. Чугай // Дошкольная педагогика. – 2016. – № 4. – С. 48–52.

Интернет ресурсы:

- <http://lego.rkc-74.ru/>
 - <http://www.lego.com/education/>
 - <http://www.wroboto.org/>
 - <http://www.roboclub.ru> РобоКлуб. Практическая робототехника.
 - <http://www.robot.ru> Портал Robot.Ru Робототехника и

Образование.

- <http://learning.9151394.ru>
- Сайт Министерства образования и науки Российской Федерации/Федеральные государственные образовательные стандарты:
<http://mon.gov.ru/pro/fgos/>
- Сайт Института новых технологий/ ПервоРобот LEGO WeDo:
<http://www.int-edu.ru/object.php?m1=3&m2=62&id=1002>
- <http://www.openclass.ru/wiki-pages/123792>
- www.uni-altai.ru/info/journal/vesnik/3365-nomer-1-2010.html
- <http://confer.cschool.perm.ru/tezis/Ershov.doc>

Образовательные платформы

1. Российская электронная школа <http://resh.edu.ru/> - «Российская электронная школа» - это полный школьный курс уроков от лучших учителей России; это информационно-образовательная среда, объединяющая ученика, учителя, родителя и открывающая равный доступ к качественному общему образованию независимо от социокультурных условий.
2. Мобильное электронное образование <https://mob-edu.ru/> - МЭО это - создание безопасной образовательной среды; обеспечение условий для организации персонифицированного обучения учащихся в соответствии с их потребностями, а также с запросами региональной экономики; обеспечение доступности качественного образования для различных категорий учащихся, в том числе учащихся с ОВЗ, высокомотивированных и одаренных детей.
3. Учи.ру <https://uchi.ru/> - Учи.ру — российская онлайн-платформа, где учащиеся из всех регионов России изучают школьные предметы в интерактивной форме. Интерактивные курсы на Учи.ру полностью соответствуют ФГОС. Содержит более 30 000 заданий в игровой форме, разработанных профессиональными методистами и специалистами по детскому интерфейсу. Платформа Учи.ру учитывает скорость и правильность выполнения заданий, количество ошибок и поведение ученика. Для каждого ребенка система автоматически подбирает персональные задания, их последовательность и уровень сложности.
4. Яндекс.Учебник – Доступно более 35 000 заданий разного уровня сложности. Все задания разработаны опытными методистами с учётом ФГОС НОО. Можно реализовать индивидуальные траектории внутри одного класса. Учитель может назначить задания всему классу или индивидуально, сэкономить время на проверке заданий и подготовке к урокам. Задания распределены по темам, и учитель легко ориентируется независимо от того, по какой программе работает. Есть подробная статистика успеваемости.
5. ЯКласс <http://www.vaklass.ru/> - Ресурс ориентирован на педагогов, учащихся и родителей. ЯКласс интегрирован с электронными журналами, сотрудничает с популярными издательствами. Содержит 1,6 трлн заданий школьной программы и 1500 видеоуроков. Все материалы соответствуют ФГОС
6. Профориентационный портал «Билет в будущее» <https://site.bilet.worldskills.ru/> - Портал с видеоуроками для средней и старшей школы а также расширенными возможностями тестирования и

погружения в различные специальности и направления подготовки уже на базе школьного образования.

Приложение 2

Календарный учебный график

№ п/п	Месяц	Число	Время проведения занятия	Форма занятия	Количество часов	Тема занятий	Место проведения	Формы контроля
1	сентябрь	01.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	Вводное занятие. Техника безопасности и организация рабочего места	кабинет 208	Беседа,
2	сентябрь	03.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	Введение в робототехнику.	кабинет 208	Беседа, компьютерный практикум
3	сентябрь	08.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	Знакомство со средой программирования робота.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
4	сентябрь	10.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
5	сентябрь	15.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	ИК- сенсор. Принцип работы.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

6	сентябрь	17.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
7	сентябрь	22.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	Сервопривод. Принцип работы.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
8	сентябрь	24.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	Создание программы в среде разработки.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
9	сентябрь	29.09	15.25-16.10	учебное занятие	2	Применение изученных алгоритмов в повседневной жизни	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
10	октябрь	01.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Создание программы в среде разработки.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

11	октябрь	06.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Сборка робота Printer	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
12	октябрь	8.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Тестирование робота в полевых условиях.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
13	октябрь	13.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
14	октябрь	15.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Создание программы в среде разработки.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
15	октябрь	20.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Сборка робота Gripper	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

16	октябрь	22.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Тестирование робота в полевых условиях.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
17	ноябрь	27.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
18	октябрь	29.10	15.25-16.10	учебное занятие	2	Создание программы в среде разработки.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
19	ноябрь	03.11	15.25-16.10	учебное занятие	2	Сборка робота Race track	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
20	ноябрь	5.11	15.25-16.10	учебное занятие	2	Тестирование робота в полевых условиях.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

21	ноябрь	10.11	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
22	ноябрь	12.11	15.25-16.10	учебное занятие	2	Создание программы в среде разработки.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
23	ноябрь	17.11	15.25-16.10	учебное занятие	2	Сборка робота Eveda	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
24	ноябрь	19.11	15.25-16.10	учебное занятие	2	Тестирование робота в полевых условиях.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
25	ноябрь	24.11	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

26	декабрь	26.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Алгоритмы. Что это такое?	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
27	декабрь	01.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Датчик цвета. Принцип работы.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
28	декабрь	03.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Тестирование робота в полевых условиях.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
29	декабрь	8.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Логика программы движения по линии.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
30	декабрь	10.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Тестирование робота в полевых условиях.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

31	декабрь	15.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Сервопривод. Возможные применения.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
32	декабрь	17.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
33	декабрь	22.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Логика программы робота Tracker	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
34	декабрь	24.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
35	декабрь	29.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Создание программы в среде разработки.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

36	декабрь	31.12	15.25-16.10	учебное занятие	2	Сборка робота Spiker	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
37	январь	12.01	15.25-16.10	учебное занятие	2	Создание программы в среде разработки.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
38	январь	14.01	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
39	январь	19.01	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
40	январь	21.01	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

41	январь	26.01	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
42	январь	28.01	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
43	февраль	02.02	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
44	февраль	04.02	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
45	февраль	09.02	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

46	февраль	11.02	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
47	февраль	16.02	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
48	февраль	18.02	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
49	февраль	25.02	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
50	март	02.03	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

51	март	04.03	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
52	март	09.03	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
53	март	16.03	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
54	март	18.03	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
55	март	23.03	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

56	март	25.03	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
57	март	30.03	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
58	апрель	1.04	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
59	апрель	06.04	15.25-16.10	учебное занятие	2	Доработка обнаруженных проблем и улучшение алгоритма. Сборка робота	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
60	апрель	08.04	15.25-16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом.	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов

61	апрел ь	15.04	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом.	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в
62	апрел ь	13.04	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом.	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в
63	апрел ь	15.04	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом.	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в
64	апрел ь	20.04	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом.	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в
65	апрел ь	29.04	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом.	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в

66	апрел ь	22.04	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом. Соревнования	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в
67	апрел ь	27.04	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом. Соревнования	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в
68	апрел ь	29.04	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом. Соревнования	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в
69	май	04.05	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом. Соревнования	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в
70	май	06.05	15.25- 16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом. Соревнования	кабинет 208	Беседа, тестирован ие, компьютер ный практикум, демонстрац ия результато в

71	май	11.05	15.25-16.10	учебное занятие	2	Работа над проектом. Соревнования	кабинет 208	Беседа, тестирование, компьютерный практикум, демонстрация результатов
72	май	13.05	15.25-16.10	учебное занятие	2	Итоговое занятие	кабинет 208	демонстрация результатов
ИТОГО					144			

Оценочные материалы

ВХОДНОЕ ТЕСТИРОВАНИЕ ПО ПРОГРАММЕ «РОБОТОТЕХНИКА»

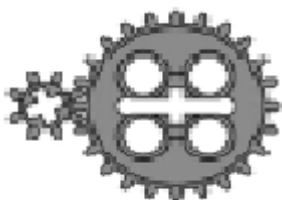
Укажи название блока программы



- Мощность мотора
- Мотор по часовой стрелке
- Начать нажатием клавиши
- Мотор против часовой стрелки
- Экран

Вопрос 2

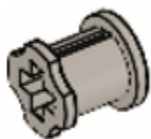
Укажи вид передачи



- Понижающая
- Повышающая
- Промежуточная

Вопрос 3

Укажи название детали



- Ось
- Втулка
- Диск
- Кулачок
- Мотор

Вопрос 4

Укажи название детали



- Пластина
- Кирпич
- Штифт
- Кулачок
- Мотор

Вопрос 5

Укажи название детали



- Ось
- Втулка
- Диск
- Кулачок
- Мотор

Вопрос 6

Укажи название блока программы



- Начало
- Мотор по часовой стрелке
- Звук
- Выключить мотор
- Экран

Вопрос 7

Укажи название блока программы



- Начало
- Мотор по часовой стрелке
- Звук
- Мотор против часовой стрелки
- Экран

Вопрос 8

Укажи название блока программы



- Мощность мотора
- Мотор по часовой стрелке
- Начать нажатием клавиши
- Выключить мотор
- Экран

Вопрос 9

Укажи название блока программы



- Мощность мотора
- Мотор по часовой стрелке
- Начать нажатием клавиши
- Мотор против часовой стрелки
- Экран

Вопрос 10

Укажи название блока программы



- Мощность мотора
- Мотор по часовой стрелке
- Цикл
- Выключить мотор
- Экран

Вопрос 11

Укажи название блока программы



- Экран
- Мотор по часовой стрелке
- Цикл
- Выключить мотор
- Ждать

Вопрос 12

Укажи название детали



- Кирпич
- Штифт
- Пластина
- Кулачок
- Мотор

Вопрос 13

Укажи название блока программы



- Начало
- Мотор против часовой стрелки
- Экран
- Мотор по часовой стрелке
- Начать нажатием клавиши

Вопрос 14

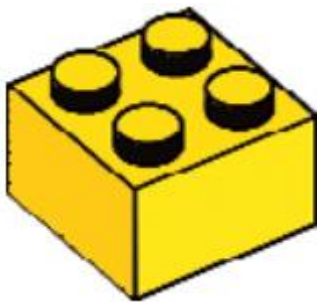
Укажи название детали



- Ось
- Втулка
- Диск
- Кулачок
- Мотор

Вопрос 15

Укажи название детали



- Пластина
- Штифт
- Кулачок
- Кирпич
- Мотор

Вопрос 16

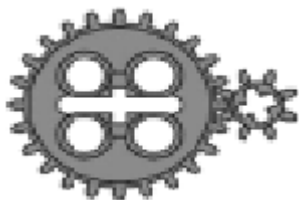
Укажи название детали



- Пластина
- Кирпич
- Штифт
- Кулачок
- Мотор WeDo

Вопрос 17

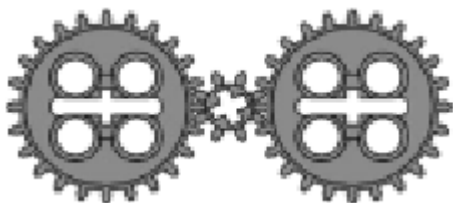
Укажи вид передачи



- Понижающая
- Повышающая
- Промежуточная

Вопрос 18

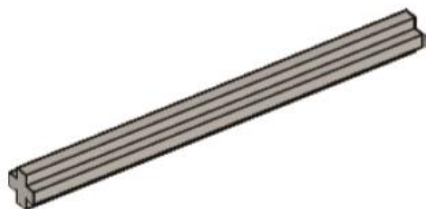
Укажи вид передачи



- Понижающая
- Повышающая
- Промежуточная

Вопрос 19

Укажи название детали



- Диск
- Втулка
- Ось
- Кулачок
- Мотор

Вопрос 20

Укажи название блока программы



- Мощность мотора
- Мотор против часовой стрелки
- Ехать вперед

- Датчики С и В
- Движение

Вопрос 21

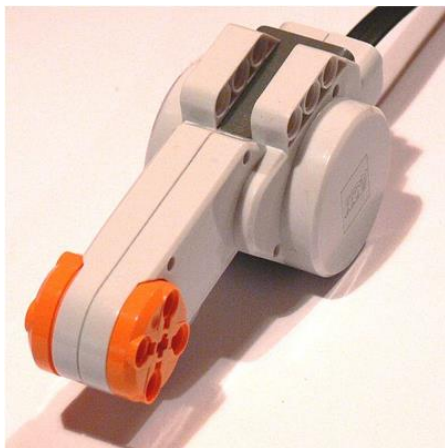
Укажи название блока программы



- Ожидание
- Цикл
- Движение
- Ожидание датчика касания
- Датчики С и В

Вопрос 22

Укажи название детали



- Блок NXT
- Датчик касания
- Мотор NXT
- Ультразвуковой датчик
- Датчик цвета

Вопрос 23

Укажи название детали



- Блок NXT
- Датчик касания
- Мотор NXT
- Ультразвуковой датчик
- Датчик цвета

Вопрос 24

Укажи название детали



Варианты ответов

- Блок NXT
- Датчик касания
- Мотор NXT
- Ультразвуковой датчик
- Датчик цвета

Вопрос 25

Укажи название детали



- Блок NXT
- Датчик касания
- Мотор NXT
- Ультразвуковой датчик
- Датчик цвета

Вопрос 26

Укажи название детали



- Блок NXT
- Датчик цвета
- Мотор NXT
- Ультразвуковой датчик
- Датчик звука

Промежуточный тест к программе «Робототехника»

1. Для обмена данными между NXT или EV3 блоком и компьютером используется...

- Wi-Fi
- PCI порт
- WiMAX
- USB порт

2. Блок NXT имеет...

- 3 выходных и 4 входных порта
- 4 выходных и 3 входных порта

3. Установите соответствие.



Датчик касания

Ультразвуковой датчик

Датчик цвета

4. Блок EV3 имеет...

- a) 4 выходных и 4 входных порта
- b) 5 входных и 5 выходных порта

5. Устройством, позволяющим роботу определять расстояние до объекта и реагировать на движение является...

- a) Датчик касания
- b) Ультразвуковой датчик
- c) Датчик цвета
- d) Датчик звука

6. Сервомотор – это...

- a) устройство для определения цвета
- b) устройство для проигрывания звука
- c) устройство для движения робота
- d) устройство для хранения данных

7. Для подключения датчика к блоку EV3 требуется подсоединить один конец кабеля к датчику, а другой...

- a) к одному из выходных портов
- b) оставить свободным
- c) к одному из входных
- d) к аккумулятору

8. Установите соответствие.



сервомотор EV3

средний сервомотор EV3

сервомотор NXT

9. Какое робототехническое понятие зашифровано в ребусе?



ОТВЕТ: _____

10. Для подключения сервомотора к блоку NXT или EV3 требуется подсоединить один конец кабеля к сервомотору, а другой...

- a) к одному из выходных портов
- b) оставить свободным
- c) к одному из входных
- d) к аккумулятору

11. Полный привод – это...

- a) Конструкция на четырех колесах и дополнительной гусеницей.
- b) Конструкция позволяющая организовать движение во все стороны.
- c) Конструкция, имеющая максимальное количество степеней свободы.
- d) Конструкция, позволяющая передавать вращение, создаваемое двигателем, на все колеса.

12. Отгадайте ребус



ОТВЕТ: _____

13. Какой параметр выделен на картинке?



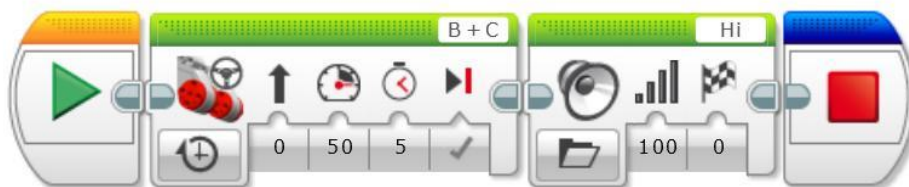
- a) Рулевое управление
- b) Скорость
- c) Мощность
- d) Обороты

14. Выберите верное текстовое описание программы.



- a) Начало, средний мотор, ожидание, средний мотор, остановить программу.
- b) Начало, большой мотор, ожидание, большой мотор, остановить программу.
- c) Начало, рулевое управление, таймер, рулевое управление, остановить программу.
- d) Начало, независимое управление, время, независимое управление, остановить программу.

15. Напишите программу в текстовом варианте.



ИТОГОВАЯ ПРОВЕРОЧНАЯ РАБОТА ПО ПРОГРАММЕ «РОБОТОТЕХНИКА»

Необходимо собрать и запрограммировать модель на одну из предложенных тем:

- день Космонавтики;
- день Радио;
- День Победы;
- робот-помощник.

Требования к модели и программе:

- 1) Использование в модели хотя бы одной механической передачи.
- 2) Наличие сматхаба, мотора и датчика в модели.
- 3) Модель должна выполнять действия, подходящие по смыслу к внешнему виду модели и выбранной теме.
- 4) Наличие в программе блоков для датчика.
- 5) Программа содержит не менее 6 разных блоков.

Время выполнения задания – 45 минут.